

# Übung zur Vorlesung Architekturen und Entwurf von Rechnersystemen

Prof. Dr-Ing. A. Koch  
Jaco Hofmann, MSc.



TECHNISCHE  
UNIVERSITÄT  
DARMSTADT

Wintersemester 16/17  
Übungsblatt 5

In dieser Übung entwickeln Sie als Erweiterung für die, in der vorherigen Übung erstellte, RGB zu GrayScale Konvertierungseinheit einen einfachen Bildfilter.

Hinweis:

Die normale Version dieser Übung arbeitet nur auf  $3 \times 3$  großen Kernen über einem  $20 \times 20$  großen Bild. Möchten Sie diese Übung mit erhöhtem Schwierigkeitsgrad bearbeiten, entwickeln Sie alle folgenden Module generisch, das heißt, ihre Implementierung kann über Typparameter für beliebigen Bildgrößen und Kernelgrößen konfiguriert werden.

## Aufgabe 5.1 Median

In dieser Übung wird ein  $3 \times 3$  Median-Filter entwickelt. Wie der Name impliziert, muss der Median eines neunelementigen Vektors gefunden werden. Realisieren Sie ein Modul, das einen solchen Median findet. Nutzen Sie dafür eine Pipeline von Vergleichern mit jeweils drei Eingängen und Ausgängen. Die Ausgänge des eines Vergleichers sind der höchste Wert der Eingabe, der niedrigste Wert der Eingabe und der mittlere Wert der Eingabe. Pro Takt soll immer nur ein Vergleich sequentiell (beliebig viele Parallel) ausgeführt werden.

```
1 module mkMedian(Server#(Vector#(9, GrayScale), GrayScale));
2 ...
3 endmodule
```

Testen Sie Ihre Implementierung mit Hilfe von BlueCheck. Als einfache (aber ineffiziente) Vergleichsoperation können Sie die Listen-Funktion `sort` verwenden. Einen Vektor können Sie in eine Liste umwandeln mit der Funktion `toList` (BSV-Reference-Guide 259ff.).

### Lösungsvorschlag

```
1 package Median;
2
3 import Types :: *;
4 import ClientServer :: *;
5 import GetPut :: *;
6 import Vector :: *;
7 import List :: *;
8 import FIFO :: *;
9
10 import BlueCheck :: *;
11
12 typedef Vector#(9, GrayScale) FilterKernel;
13 typedef Server#(Vector#(9, GrayScale), GrayScale) Median;
14
15 module mkMedian(Median);
16     FIFO#(FilterKernel) in <- mkFIFO();
17     FIFO#(GrayScale) out <- mkFIFO();
18
```

## Übung zur Vorlesung Architekturen und Entwurf von Rechnersystemen

```
19     Vector#(7, Server#(Vector#(3, GrayScale), Sorted)) sortingNetwork <-
→ replicateM(mkSort());
20
21     rule firstStage;
22         let t = in.first(); in.deq();
23
24         Vector#(3, Vector#(3, GrayScale)) c = unpack(pack(t));
25
26         for(Integer i = 0; i < 3; i = i + 1) begin
27             sortingNetwork[i].request.put(c[i]);
28         end
29     endrule
30
31     rule secondStage;
32         Vector#(3, Vector#(3, GrayScale)) sorted;
33         for(Integer i = 0; i < 3; i = i + 1) begin
34             let tVal <- sortingNetwork[i].response.get();
35             sorted[i] = unpack(pack(tVal));
36         end
37
38         for(Integer i = 0; i < 3; i = i + 1) begin
39             Vector#(3, GrayScale) iSort;
40             for(Integer j = 0; j < 3; j = j + 1) begin
41                 iSort[j] = sorted[j][i];
42             end
43             sortingNetwork[3 + i].request.put(iSort);
44         end
45     endrule
46
47     rule thirdStage;
48         Vector#(3, GrayScale) sorted;
49         for(Integer i = 0; i < 3; i = i + 1) begin
50             let tVal <- sortingNetwork[3 + i].response.get();
51             Vector#(3, GrayScale) tSorted = unpack(pack(tVal));
52             sorted[i] = tSorted[2 - i];
53         end
54         sortingNetwork[6].request.put(sorted);
55     endrule
56
57     rule fourthStage;
58         let tVal <- sortingNetwork[6].response.get();
59         out.enq(tVal.med);
60     endrule
61
62     interface Put request = toPut(in);
63     interface Get response = toGet(out);
64 endmodule
65
66 typedef struct {
67     GrayScale max;
68     GrayScale med;
69     GrayScale min;
70 } Sorted deriving(Bits, Eq);
71
```

```
72 module mkSort(Server#(Vector#(3, GrayScale), Sorted));
73   FIFO#(Vector#(3, GrayScale)) in <- mkFIFO();
74   FIFO#(Sorted) out <- mkFIFO();
75
76   rule sort;
77     let i = in.first(); in.deq();
78     let xored = i[0] ^ i[1] ^ i[2];
79     Sorted tVal;
80     tVal.max = max(i[0], max(i[1], i[2]));
81     tVal.min = min(i[0], min(i[1], i[2]));
82     tVal.med = xored ^ tVal.max ^ tVal.min;
83     out.enq(tVal);
84   endrule
85
86   interface Put request = toPut(in);
87   interface Get response = toGet(out);
88 endmodule
89
90 module [BlueCheck] mkMedianSpec ();
91   Median impl <- mkMedian;
92
93   FIFO#(Vector#(9, GrayScale)) specFIFO <- mkFIFO();
94
95   function ActionValue#(GrayScale) getMedian();
96     actionvalue
97       let s = specFIFO.first(); specFIFO.deq();
98       List#(GrayScale) l = toList(s);
99       l = sort(l);
100
101       return l[4];
102     endactionvalue
103   endfunction
104
105   equiv("put", specFIFO.enq, impl.request.put);
106   equiv("get", getMedian, impl.response.get);
107 endmodule
108
109 module [Module] mkMedianChecker ();
110   blueCheck(mkMedianSpec);
111 endmodule
112
113 endpackage
```

---

### Aufgabe 5.2 Stream Kernelbearbeiter (Schwierig)

---

Entwickeln Sie ein Modul, das einen Stream von GrayScale Daten als Eingabe erhält. Innerhalb des Moduls sollen  $3 \times 3$  Kernel erzeugt und an das Median Modul übergeben werden. Die Ausgabe des Moduls ist das Median gefilterte Bild als Stream von GrayScale Werten. Das Eingabebild wird Zeile für Zeile von links nach rechts und oben nach unten eingelesen.

Hinweis:

Das Bild wird durch die Bearbeitung nicht verkleinert. Beachten Sie die Ränder des Bildes nicht.

Benutzen Sie zwei `mkSizedFIFO` zum Zwischenspeichern der Bildreihen wie in Abbildung 1 skizziert. Die Pfeile geben die Datenflussrichtung an. Wenn der erste Pixel das mittlere Register (Reg) erreicht können Sie den ersten Kernel (alle Register) an das Median Modul übergeben.

---

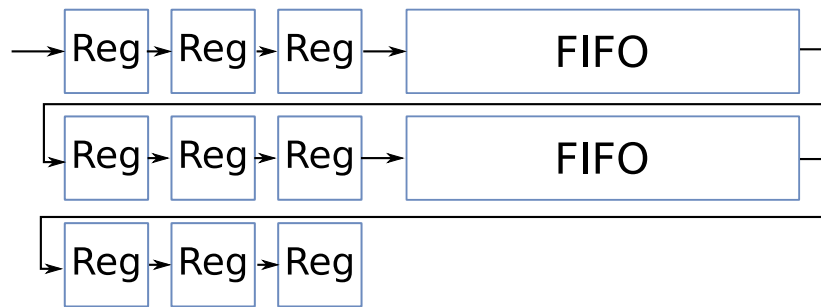


Abbildung 1: Effiziente Buffer für Bildzeilen für die Bildverarbeitung in Hardware

Testen Sie die Module angemessen.

### Lösungsvorschlag

```
1 package MedianFilter;
2
3 import Types :: *;
4 import ClientServer :: *;
5 import GetPut :: *;
6 import Vector :: *;
7 import FIFO :: *;
8 import Connectable :: *;
9
10 import BlueCheck :: *;
11 import Median :: *;
12 import ColorConverter :: *;
13
14 import StmtFSM :: *;
15
16 typedef 20 ImageWidth;
17 typedef 20 ImageHeight;
18 typedef 3 KernelSize;
19 typedef TMul#(ImageHeight, ImageWidth) ImagePixels;
20 typedef TAdd#(ImagePixels, TMul#(2, ImageWidth)) ImagePixelsTotal;
21 typedef TSub#(ImageWidth, KernelSize) BufferSize;
22
23 module mkMedianFilter(Server#(GrayScale, GrayScale));
24   Server#(GrayScale, Vector#(9, GrayScale)) kernel <- mkKernelBuffer();
25
26   Median median <- mkMedian();
27
28   FIFO#(GrayScale) in <- mkFIFO();
29
30   Reg#(UInt#(TLog#(TMul#(2, ImagePixelsTotal)))) inputCounter[2] <- mkCReg(2, 0);
31
32   function UInt#(TLog#(TMul#(2, ImagePixelsTotal))) incrWithMax(UInt#(TLog#(TMul#(2,
↪ ImagePixelsTotal))) r);
33     let t = r + 1;
34     if(t == fromInteger(2 * valueOf(ImagePixelsTotal))) t = 0;
35     return t;
```

```

36     endfunction
37
38     rule inForward if(((inputCounter[0] & 1) == 0)
39         && inputCounter[0] < fromInteger(2 * valueOf(ImagePixels))
40         );
41     kernel.request.put(in.first());
42     in.deq();
43     inputCounter[0] <= incrWithMax(inputCounter[0]);
44     endrule
45
46     rule inFeed if(((inputCounter[0] & 1) == 0)
47         && inputCounter[0] >= fromInteger(2 * valueOf(ImagePixels))
48         );
49     kernel.request.put(0);
50     inputCounter[0] <= incrWithMax(inputCounter[0]);
51     endrule
52
53     rule outDiscard if(((inputCounter[1] & 1) == 1)
54         && inputCounter[1] < fromInteger(2 * valueOf(ImageWidth))
55         );
56     let d <- kernel.response.get();
57     inputCounter[1] <= incrWithMax(inputCounter[1]);
58     endrule
59
60     rule outForward if(((inputCounter[1] & 1) == 1)
61         && inputCounter[1] >= fromInteger(2 * valueOf(ImageWidth))
62         );
63     let d <- kernel.response.get();
64     median.request.put(d);
65     inputCounter[1] <= incrWithMax(inputCounter[1]);
66     endrule
67
68     interface request = toPut(in);
69     interface response = median.response;
70 endmodule
71
72 module mkMedianFilterTest(Empty);
73
74     Server#(GrayScale, GrayScale) medianFilter <- mkMedianFilter();
75
76     Reg#(UInt#(32)) cntr <- mkReg(0);
77     Reg#(UInt#(32)) cntr2 <- mkReg(0);
78
79     Stmt fsm = {
80         par
81             $display("Starting test");
82             for(cntr <= 0; cntr < fromInteger(2 * valueOf(ImagePixels)); cntr <= cntr + 1)
83                 seq
84                     action
85                         $display("Putting in %d", cntr);
86                         medianFilter.request.put(pack(truncate(cntr + 1)));
87                     endaction
88                 endseq

```

## Übung zur Vorlesung Architekturen und Entwurf von Rechnersystemen

```
88         for(cnt2 <= 0; cnt2 < fromInteger(2 * valueOf(ImagePixels))); cnt2 <= cnt2
89     ↪ + 1) seq
90         action
91             let d <- medianFilter.response.get();
92             $display("Fetching %d in %d", d, cnt2);
93         endaction
94     endseq
95 endpar
96 };
97 mkAutoFSM(fsm);
98 endmodule
99
100 module mkKernelBuffer(Server#(GrayScale, Vector#(9, GrayScale)));
101     Reg#(Bool) valueFetched[2] <- mkCReg(2, False);
102
103     FIFO#(GrayScale) in <- mkFIFO();
104     FIFO#(Vector#(9, GrayScale)) out <- mkFIFO();
105
106     Reg#(Vector#(9, GrayScale)) bufferReg <- mkReg(unpack(0));
107
108     FIFO#(Vector#(2, GrayScale)) bufferFIFO <- mkAlwaysFullSizedFIFO();
109
110     Wire#(Vector#(2, GrayScale)) bufferWire <- mkWire();
111
112     rule feedBufferRegular;
113         Vector#(9, GrayScale) tmpBuf;
114
115         tmpBuf[0] = in.first(); in.deq();
116         for(Integer i = 1; i < 9; i = i + 1) begin
117             tmpBuf[i] = bufferReg[i - 1];
118         end
119
120         Vector#(2, GrayScale) t = bufferFIFO.first(); bufferFIFO.deq();
121         tmpBuf[3] = t[0];
122         tmpBuf[6] = t[1];
123
124         out.enq(tmpBuf);
125         bufferReg <= tmpBuf;
126
127         t[0] = bufferReg[2];
128         t[1] = bufferReg[5];
129         bufferWire <= t;
130
131         valueFetched[1] <= False;
132     endrule
133
134     rule feedBuffer;
135         bufferFIFO.enq(bufferWire);
136     endrule
137
138     interface request = toPut(in);
139     interface response = toGet(out);
140 endmodule
```

```

141
142 module mkKernelBufferTest(Empty);
143
144     Server#(GrayScale, Vector#(9, GrayScale)) kernel <- mkKernelBuffer();
145
146     Reg#(UInt#(32)) cntr <- mkReg(0);
147
148     Stmt fsm = {
149         seq
150             $display("Starting test");
151             for(cntr <= 0; cntr < 40; cntr <= cntr + 1) par
152                 action
153                     let d <- kernel.response.get();
154                     $display("Fetching in %d", cntr);
155                     $display(fshow(d));
156                 endaction
157                 action
158                     $display("Putting in %d", cntr);
159                     kernel.request.put(pack(truncate(cntr + 1)));
160                 endaction
161             endpar
162         endseq
163     };
164
165     mkAutoFSM(fsm);
166 endmodule
167
168 module mkAlwaysFullSizedFIFO(FIFO#(t))
169     provisos(Bits#(t, t_sz));
170     Reg#(UInt#(TLog#(BufferSize))) writePntr[3] <- mkCReg(3, 0);
171     Reg#(UInt#(TLog#(BufferSize))) readPntr[3] <- mkCReg(3, 0);
172
173     Vector#(BufferSize, Reg#(t)) buffer <- replicateM(mkReg(unpack(0)));
174
175     function UInt#(TLog#(BufferSize)) incrWithMax(Reg#(UInt#(TLog#(BufferSize))) r);
176         let t = r + 1;
177         if(t == fromInteger(valueOf(BufferSize))) t = 0;
178         return t;
179     endfunction
180
181     method Action enq (t x) if(incrWithMax(writePntr[1]) == readPntr[1]);
182         writePntr[1] <= incrWithMax(writePntr[1]);
183         buffer[writePntr[1]] <= x;
184     endmethod
185
186     method Action deq if(readPntr[0] == writePntr[0]);
187         readPntr[0] <= incrWithMax(readPntr[0]);
188     endmethod
189
190     interface first = buffer[readPntr[0]];
191
192     method Action clear();
193         writePntr[2] <= 0;
194         readPntr[2] <= 1;

```

```
195     endmethod
196 endmodule
197
198 module mkAlwaysFullSizedFIFOTest(Empty);
199
200     FIFO#(UInt#(32)) f <- mkAlwaysFullSizedFIFO();
201
202     Reg#(UInt#(32)) cntr <- mkReg(0);
203
204     Stmt fsm = {
205         seq
206             $display("Starting test");
207             for(cntr <= 0; cntr < 40; cntr <= cntr + 1) par
208                 action
209                     $display("Fetching %d in %d", f.first(), cntr);
210                     f.deq();
211                 endaction
212                 action
213                     $display("Putting in %d", cntr);
214                     f.enq(cntr + 1);
215                 endaction
216             endpar
217         endseq
218     };
219
220     mkAutoFSM(fsm);
221 endmodule
222
223
224 module mkRGBToMedian(Server#(RGB, GrayScale));
225     Server#(RGB, GrayScale) gray <- mkGray();
226     Server#(GrayScale, GrayScale) medianFilter <- mkMedianFilter();
227     mkConnection(gray.response, medianFilter.request);
228
229     interface request = gray.request;
230     interface response = medianFilter.response;
231 endmodule
232 endpackage
```

Erweiterung:

Behandeln Sie die Ränder des Bildes korrekt. Der Nutzer des Moduls soll den Wert der Ränder als Parameter übergeben können.

---

### Aufgabe 5.3 Pipeline

---

Testen Sie den Farb-zu-Graustufen Konvertierer zusammen mit dem Median-Filter aus dieser Übung. Benutzen Sie `mkConnection` aus dem Paket `Connectable` für die Verbindung.