

A. Koch

Compiler II: Skalare Optimierung

Andreas Koch

FG Eingebettete Systeme und ihre Anwendungen Informatik, TU Darmstadt

Sommersemester 2012



A. Koch

Dead Code Elimination

Überflüssiger Code



A. Koch

- Nutzloser Code
 - Keine weitere Operation verwendet Ergebnis
 - Genauer: Eine weitere Verwendung des Ergebnisses ist von außen nicht sichtbar
- Unerreichbarer Code
 - Kann auf keinem Pfad im CFG erreicht werden

Hier: Konzentration auf Entfernung nutzlosen Codes Dead Code Elimination

Kritische Operationen



Kritische Operationen haben nach außen sichtbare Effekte

A. Koch

- Müssen immer ausgeführt werden
- Return-Anweisungen
- Zuweisungen an var-Parameter, globale und nicht-lokale Variablen
- Unterprogrammaufrufe (wenn keine IPO vorhanden)
- Ein-Ausgabe-Anweisungen

Für VL vereinfacht: Nur Ausgabeoperationen relevant

Dead Code Elimination - Ideen



- Markieren benötigter Operationen
 - Markiere kritische Operationen
 - Untersuche deren Operanden und markiere die zugehörigen Definitionen als benötigt
 - Solange noch weitere benötigte Operationen dazu kommen: Wiederholen
- Entfernen toter Operationen
 - Alle nicht markierten Operationen entfernen
- →Klassisches Mark-and-Sweep Vorgehen

Dead Code Elimination - Details



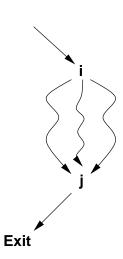
- Für die meisten Operationen einfach
- Was bei Kontrollfluß (Kanten) zwischen Blöcken?
- Gleiche Grundidee wie bei anderen Anweisungen
 - Unbedingte Sprünge werden immer benötigt
 - Ausführung muß ja weitergehen
 - Bedingte Sprunganweisung: genauer ansehen
 - Ein Zweig wird nur benötigt, wenn er mindestens zu einer benötigten Anweisung führt
- Vorgehensweise
 - Bei Markieren einer Anweisung auch gleich entscheidende Verzweigung mitmarkieren
 - Leicht gesagt, aber wie genau diese Verzweigung finden?

Neue Konzepte erforderlich!

Postdominanz



Ein Knoten *j* postdominiert den Knoten *i* in einem CFG, wenn alle Pfade von *i* zum Endknoten des CFG durch den Knoten *j* führen.

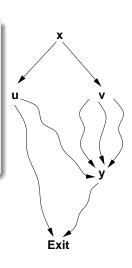


Kontrollabhängigkeit 1



y ist von x kontrollabhängig genau dann, wenn

- es einen nicht-leeren Pfad von x zu y gibt und jeder auf diesem Pfad liegende Knoten von y postdominiert wird,
- 2 x aber nicht strikt von y postdominiert wird.
 - y postdominiert v und alle Knoten dazwischen
 - y postdominiert nicht x
 - y ist von x kontrollabhängig



Kontrollabhängigkeit 2



Andere Deutung

- Zwei oder mehr Kanten verlassen Block x
- Nach Eintritt in eine der Kanten wird y in jeden Fall ausgeführt
- Über die andere(n) Kante(n) kann der Endknoten ohne y erreicht werden

Damit entscheidet Bedingung am Ende von x, ob y ausgeführt wird.

ightharpoonupWenn Anweisung in y benötigt wird, wird damit auch die Entscheidung in x benötigt

Wie Kontrollabhängigkeit berechnen?



Hat etwas mit Postdominanz zu tun.

A. Koch

Zusammenhang:

- Postdominanz im CFG
- → Dominanz im umgekehrten CFG
 - Richtung der Kanten vertauscht
 - reversed CFG (rCFG)
- → Dominanzberechnung bekannt (Brandis & Mössenböck)

Reicht aber noch nicht ganz: Wo genau ist der y nahegelegenste Punkt, an dem die Entscheidung fällt?

→Wo ist der *y* nahegelegenste Knoten, bei dem auch eine Abzweigung an *y* vorbei genommen werden kann?

Dominatorgrenze



Analoge Betrachtung bei Dominatoren: Welche Knoten w liegen gerade außerhalb der Dominanz eines Knotens x?

A. Koch

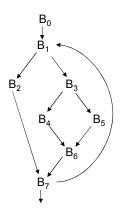
Anders: An welchem Knoten w kann aus dessen Ausführung nicht mehr sicher auf die vorherige Ausführung von x geschlossen werden?

Dominatorgrenze DF(x)

Knoten w, bei denen ein Vorgänger q durch x dominiert wird $(q \in \operatorname{preds}(w) \land x \in \operatorname{DoM}(q))$, aber w selbst nicht von x strikt dominiert ist $(x \notin \operatorname{DoM}(w) - \{w\})$, heissen die Dominatorgrenze von x, mit $w \in \operatorname{DF}(x)$.

Beispiel Dominatorgrenze





	0	1	2	3	4	5	6	7
DOM	0	0,1	0,1,2	0,1,3	0,1,3,4	0,1,3,5	0,1,3,6	0,1,7
DF	_	_	7	7	6	6	7	1

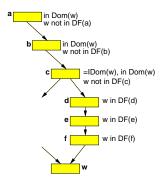
A. Koch

Quelle: C&T p. 458, 463

Berechnung der Dominatorgrenzen -Beobachtung



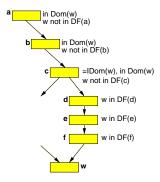
- Knoten auf Dominatorgrenze sind immer Merge-Knoten
- Vorgänger x eines Merge-Knotens w haben w ∈ DF(x), wenn gilt x ∉ DOM(w)
- Dominatoren z der Vorgänger x von w haben auch $w \in \mathsf{DF}(z)$, wenn gilt $z \notin \mathsf{DOM}(w)$



Berechnung von Dominatorgrenzen - Vorgehensweise



- lacktriangle Finde Merge-Points als w
- Beginne Untersuchung bei direkten Vorgängern x des Merge-Points w
- Klettere rückwärts weiter via IDOM des aktuellen Knotens x
 - Setze $\mathsf{DF}(x) = \mathsf{DF}(x) \cup \{w\}, \, \mathsf{bis} \\ x = \mathsf{IDOM}(w)$



Berechnung von Dominatorgrenzen - Algorithmus

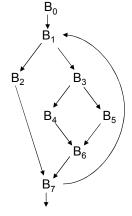


```
\label{eq:foreach} \begin{split} & \text{foreach node n in CFG do} \\ & \text{DF(n)} := \varnothing \\ & \text{foreach node n in CFG do} \\ & \text{if } |\text{preds(n)}| > 1 \text{ then} \\ & \text{foreach p in preds(n) do} \\ & \text{runner} := p \\ & \text{while } \text{runner} \neq \text{IDoM(n)} \land \text{runner} \neq \text{n do} \\ & \text{DF(runner)} := \text{DF(runner)} \cup \{ \text{ n } \} \\ & \text{runner} := \text{IDoM(runner)} \end{split}
```

Berechnung von Dominatorgrenzen - Beispiel



- Bearbeite B6: Zu B5, dort B6 in DF(B5), Ende bei B3. Zu B4, dort B6 in DF(B4), Ende bei B3.
- Bearbeite B7: Zu B2, dort B7 in DF(B2), Ende bei B1. Zu B6, dort B7 in DF(B6), zu B3, dort B7 in DF(B3), Ende bei B1.
- Bearbeite B1: Zu B0, dort Ende. Zu B7, dort B1 in DF(B7), dort Ende.



	0	1	2	3	4	5	6	7
DOM	0	0,1	0,1,2	0,1,3	0,1,3,4	0,1,3,5	0,1,3,6	0,1,7
DF	_	ı	7	7	6	6	7	1

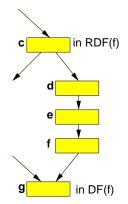
... zurück zu Dead Code Elimination



Gesucht: Verzweigungen, von denen benötigte Anweisung *i* kontrollabhängig ist

A. Koch

ightharpoonupSind Dominatorgrenzen von block(i) im reversen CFG: RDF(block(i))



Markiere benötigte Operationen



```
MarkPass
          foreach op i
                    clear i's mark
                    if i is critical then
                               mark i
                               add i to WorkList
          while (Worklist != Ø)
                    remove i from Workl ist
                                (i has form "x \neg y op z")
                    if def(y) is not marked then
                               mark def(y)
                               add def(y) to WorkList
                    if def(z) is not marked then
                               mark def(z)
                               add def(z) to WorkList
                    foreach b ∈ RDF(block(i))
                               mark the block-ending
                                         branch j in b
                               add i to WorkList
```

Lösche unnötige Operationen



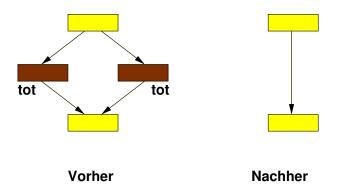
```
Sweep
foreach op i
if i is not marked then
if i is a branch then
rewrite with a jump to i's nearest useful post-dominator
if i is not a jump then
delete i
```

- Lösche unmarkierte Operationen
- "Verbiege" unmarkierte Verzweigung
 - Setze Ausführung bei nächstgelegenem Postdominator mit nützlichen Operationen fort

Beispiel Verbiegen von Verzweigungen 1

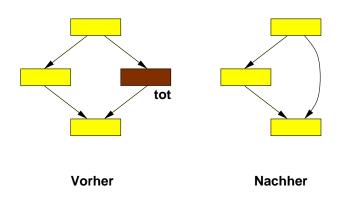






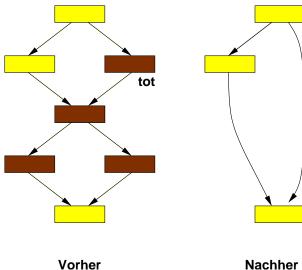
Beispiel Verbiegen von Verzweigungen 2





Beispiel Verbiegen von Verzweigungen 3





A. Koch

Nachher

Dead Code Elimination



- Gesamter Ablauf von Dead():
 - MarkPass()
 - SweepPass()
- Kann leere Blöcke hinterlassen
- Aufräumen mit nächstem Algorithmus



A. Koch

Bereinigen des CFG

Beseitigen von unnötigem Kontrollflusses



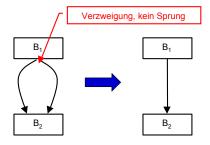
- Nach Optimierung kann CFG leere Blöcke enthalten
- Leere Blöcke enden mit Übergang zum nächsten Block
 - Unbedingter Sprung (ein Nachfolger)
 - Bedingte Sprünge für Verzweigungen
- Kann zu Sprung-zu-Sprung führen (langsam & platzverschwendend)
- Beseitigen!
- → Algorithmus CLEAN: Vier Schritte

Entferne redundante Verzweigung



A. Koch

- Entsteht durch:
 Verbiegen von
 Verzweigungen
- Vorgehen: Ersetze Verzweigung durch Sprung

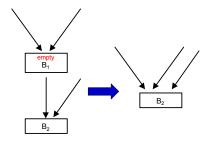


Beseitige leere Blöcke



A Koch

- Entsteht durch: Gelöschte Operationen in B1
- Voraussetzungen: Leerer Block B1 endet mit Sprung
- Vorgehen:
 - Verbiege eingehende Kanten von B1 zu B2
 - Entferne B1

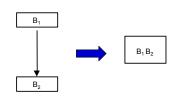


Verschmelze Blöcke



A. Koch

- Entsteht durch: Vereinfachte Kanten aus B1
- Voraussetzungen
 - B1 endet mit einem unbedingten Sprung
 - B2 hat genau einen Vorgänger
- Vorgehen:
 - Verschmelze beide Blöcke
 - Entferne damit den Sprung

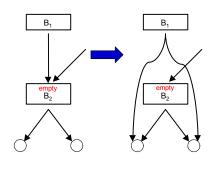


Herausziehen von Verzweigung



A Koch

- Entsteht durch:
 Gelöschte Operationen
 in B2
- Voraussetzungen
 - B1 endet mit Sprung
 - B2 ist leer und endet mit Verzweigung
- Vorgehen:
 - Kopiere Verzweigung von B2 ans Ende von B1
 - Kann B2 unerreichbar machen



Ablauf des gesamten CLEAN-Passes



- Bearbeite Blöcke in postorder
 - Nachfolger eines Blockes b vor b selber bearbeiten
- An jedem Block feste Abarbeitungsreihenfolge
 - Entferne redundante Verzweigungen
 - Entfernt Kante, erzeugt neuen Sprung
 - ② Beseitige leere Blöcke
 - Entfernt Knoten
 - Verschmelze Blöcke
 - Entfernt Knoten und Kante
 - Ziehe Verzweigungen heraus
 - Fügt neue Kante hinzu
- Mehrere Durchgänge erforderlich
 - Postorder-Reihenfolge nach jedem Durchgang neu berechnen

CLEAN-Algorithmus



```
CleanPass()
   foreach block i, in postorder
      if i ends in a branch then
          if both targets are identical then
             rewrite with a jump
      if i ends in a jump to j then
          if i is empty then
             merge i with j
          else if j has only one predecessor
             merge i with j
          else if j is empty & j has a branch then
             rewrite i's jump with j's branch
Clean()
   until CFG stops changing
      compute postorder
      CleanPass()
```

Einschränkungen von CLEAN



A Koch

Beispiel: Leere Schleife (**B2** leer) CLEAN alleine kann **B2** nicht beseitigen

- Verzweigung am Ende von B2 hat verschiedene Ziele
 - Ist nicht redundant, kann nicht in Sprung konvertiert werden
- B2 endet nicht mit einem Sprung
 - Kein Zusammenfassen mit B3
- Vorgänger B1 von B2 endet mit Verzweigung
 - Kein Zusammenfassen von B1 mit B2

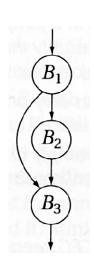
Geht aber in Kooperation mit DEAD!

Vorgehen von DEAD bei leerer Schleife



A Koch

- Ergebnis von DEAD:
- B1, B3 enthalten nützliche Operationen
- B2 nicht: Verzweigung (B2, B2) nutzlos
 - **B2** ∉ *RDF*(**B3**)
- Bedingungsberechnung für Verzweigung nutzlos
- Verzweigung (B2, B2) in Sprung zu nützlichem Postdominator von B2 umwandeln

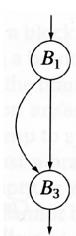


Vorgehen von CLEAN nach DEAD 1



A. Koch

- B2 endet mit Sprung zu B3 und ist selbst leer
- Ändere Sprung (B1,B2) zu (B1,B3)
 - Entfernt B2



Vorgehen von CLEAN nach DEAD 2



- Verzweigung in B1 redundant: Umschreiben zu Sprung
- Abschliessend: B3 mit einzigem Vorgänger verschmelzen





A. Koch

Spezialisierung

Einschränkung von Code auf Kontext



 Üblicherweise: Erzeuge Code, der im Allgemeinfall funktioniert

- Wenn beweisbar, dass nicht alle Fälle auftreten
- ... besser angepasster Code erzeugbar
- Beispiele: Konstante Operanden

```
• x:=y*4 \rightarrow x:=y<<2
• x:=17*4 \rightarrow x:=68
```

- Weitere Beispiele
 - Schlüsselloch-Optimierung (peephole optimization)

```
• ST r1, (0x400); LD r2, (0x400); ADD r3, r2
```

- ST r1, (0x400); ADD r3, r1
- Ersetze Tail-Recursion durch Sprung
 - Verwendet (modifizierten) alten Stack Frame wieder

Weiterverbreitung von konstanten Werten



1. Versuch (aus Block 4: Datenfluss)

Constants (b) sind alle bisher gesammelten Aussagen zu Beginn des Blocks b

- Keine Aussage über v machbar: (v, x) ∉
 CONSTANTS(b)
- v ist konstant mit Wert c: $(v,c) \in Constants(b)$
- v hat unbekannten (potentiell variablen) Wert: $(v, \bot) \in \mathsf{Constants}(b)$

Definition Meets-Operator

$$(v,c_1) \land (v,c_2) = \left\{ \begin{array}{ll} (v,c_1) & : & \mathsf{wenn}\ c_1 = c_2 \\ (v,\bot) & : & \mathsf{sonst} \end{array} \right.$$

Einschränkungen der 1. Version



A Koch

```
i0 := 12;
while ( ... ) {
    i1 := phi (i0, i3);
    x1 := i1 * 17;
    j1 := i1;
    i2 := ...;
    i3 := j1;
```

1. Version rechnet bei Join-Knoten: $i_0 \wedge i_3 = 12 \wedge \bot = \bot$

Programmausführung liefert aber anderes Ergebnis!

1. Version ist pessimistisch: Verknüpfung mit unbekanntem Wert liefert immer \bot

Weiterverbreitung von konstanten Werten



- In SSA-Form: Sparse
 - Jeder Wert hat genau eine Quelle
- Ohne Berücksichtigung von Kontrollfluss: Simple
- ⇒ Sparse Simple Constant Propagation (SSC, SSCP)

Exkurs: Def-Use Graph



Programmbeispiel Def-Use-Graph

A. Koch

```
select j

when x \{1 \leftarrow 1\}

when y \{1 \leftarrow 2\}

when z \{1 \leftarrow 3\}

end

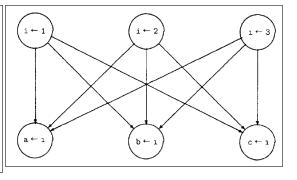
select k

when x \{a \leftarrow i\}

when y \{b \leftarrow i\}

when z \{c \leftarrow 1\}

end
```

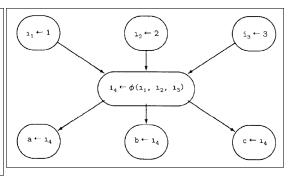


Quelle: Wegman & Zadeck, Constant Propagation with Conditional Branches, ACM TOPLAS 1991

Exkurs: SSA-Graph



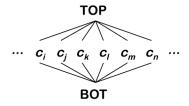
```
select j
when x \{1 \leftarrow 1\}
when y \{1 \leftarrow 2\}
when z \{1 \leftarrow 3\}
end
select k
when x \{a \leftarrow i\}
when y \{b \leftarrow i\}
when z \{c \leftarrow 1\}
```



- Weniger Kanten (dünner oder spärlich besetzt, sparse)
- Vorsicht: Verschiedene Arten von SSA-Graphen
 - Unterscheiden sich in Richtung der Kanten
 - Hier: Def→Use



- Optimistischer Ansatz
- Variablen werden als potentiell konstant angenommen, solange nicht das Gegenteil bewiesen ist
- Darstellung der Fakten als Verband
 - T (TOP, UNDEF): Noch nichts bekannt, Variable ist potentiell konstant
 - c: Variable hat den konstanten Wert c
 - ullet \perp (BOT, NAC, not-a-constant): Variable ändert sich





Transferregeln für Fakten bei Anweisungen x := y op z

A. Koch

Grundsätzlich: Value(x) = ...

- 1. c_1 **op** c_2 = Auswertung von **op**, falls Value(\mathbf{y}) = c_1 , Value(\mathbf{z})= c_2
- 2. \perp , falls Value(y) = \perp oder Value(z) = \perp
- 3. \top , sonst

Erweiterung: Rechnen mit Null-Elementen bei $y \in \{\bot, \top\}$

$$y \cdot 0 = 0 \cdot y = 0$$

y **AND** false = false **AND** z = false

y **OR** true = true **OR** z = true



Aufeinandertreffen von Fakten an Join-Knoten:

$$\mathsf{Value}(\Phi(v_1, v_2, \dots, v_n)) = \\ \mathsf{Value}(v_1) \wedge \mathsf{Value}(v_2) \wedge \dots \wedge \mathsf{Value}(v_n)$$



A Koch

```
falls Wert unbekannt ist
∀ expression, e
                        c<sub>i</sub> falls Wert bekannt ist
\forall SSA edge s = <u,v>
  if Value(u) ≠ TOP then
     add s to Workl ist
while (WorkList \neq \emptyset)
  remove s = \langle u, v \rangle from WorkList
                                                 o ist "a←b op v" oder "a ←v op b"
  let o be the operation that uses v
                                                 oder "a←v op v"
  if Value(o) ≠ BOT then
     t ← result of evaluating o
     if t ≠ Value(o) then
        Value(o) \leftarrow t
        ∀ SSA edge <o,x>
           add <o.x> to WorkList
```

SSA-Graph Kanten: Def→Use



A. Koch

Ausführungszeit

- Maximal zwei Value-Änderungen je Variable
 - \bullet $\top \rightarrow c$
 - \bullet $c \rightarrow \bot$
- Variablen in Worklist aufgenommen nur bei Änderungen (also max. zweimal)
- Operation wird evaluiert, wenn einer der beiden Operanden Worklist entnommen wird
- →Max. Evaluationen: 4x Anzahl der Operatoren

Pessimistischer und Optimistischer Ansatz



A. Koch

	Time Step	Lattice Values						
$x_0 \leftarrow 17$		Pessimistic			Optimistic			
		X ₀	х1	X ₂	x ₀	x ₁	X ₂	
$\begin{array}{c} \mathbf{x}_1 \leftarrow \phi \left(\mathbf{x}_0, \mathbf{x}_2 \right) \\ \mathbf{x}_2 \leftarrow \mathbf{x}_1 + \mathbf{i}_{12} \end{array}$	0	17	T	T	17	T	Т	
1 112	1	17	T		17	17	17 + i ₁₂	
d phase iterates o	2	17	T	1	17 1	17 17∧(17+i12)		

Beispiele: $i_{12} = 0$ und $i_{12} = 2$

Quelle: C & T, Fig 10.11

Auswirkungen auf Kontrollfluß



A. Koch

Was passiert, wenn wir Fakten in eine Sprungbedingung propagieren?

T: Wir wissen noch nichts

⊥ : Beide Pfade können auftreten

TRUE/FALSE: Nur ein Pfad wird ausgeführt

► Nur ein Pfad hat einen Effekt auf die Programmausführung

⇒Potentielle Effekte anderer Pfade ignorieren

Idee fur Ausbreitung von Fakten



- Werte: Von Definition zu Benutzung
 - SSAWorkList
- Kontrollfluß: Entlang von Kanten zu erreichbaren Blöcken
 - CFGWorkList
- Verbreite Werte nur in erreichbare Blöcke

Sparse Conditional Constant Propagation 1



A. Koch

Initialisierung

```
\begin{array}{l} \mathsf{SSAWorkList} \coloneqq \varnothing \\ \mathsf{CFGWorkList} \coloneqq \{b_0\} \\ \forall \; \mathsf{Block} \; b \\ \mathsf{setze} \; b \; \mathsf{als} \; \mathsf{unerreichbar} \\ \forall \; \mathsf{Operation} \; o \; \mathsf{in} \; b \\ \mathsf{Value}(o) \coloneqq \top \end{array}
```

Unterschied zu SCP: Nimm zunächst Ergebnisse aller Operationen als ⊤ (UNDEF) an

Sparse Conditional Constant Propagation 2 Ausbreitungsregeln: Daten



$x \leftarrow c$, c const.

Value(x) := c

A. Koch

$x \leftarrow \phi(y,z)$

 $Value(x) := Value(y) \wedge Value(z)$

wie bei SSCP

$x \leftarrow y \text{ op } z$

```
if Value(y) \neq \bot and Value(z) \neq \bot then
```

Value(x) := Value("y op z")

wie bei SSCP

Immer:

```
Falls Value(x) geändert \forall (x,o) \in \mathsf{SSA}\text{-}\mathsf{Graph} // Kanten: \mathsf{Def} \rightarrow \mathsf{Use} falls \mathsf{block}(o) erreichbar \mathsf{SSAWorkList} := \mathsf{SSAWorkList} \cup \{(x,o)\}
```

Sparse Conditional Constant Propagation 3 Ausbreitungsregeln: Kontrollfluß



A. Koch

```
branch cond, l_t, l_f
```

```
if cond \in \{\bot, \mathsf{TRUE}\} and Block l_t unerreichbar then CFGWorkList := CFGWorkList \cup \{l_t\} if cond \in \{\bot, \mathsf{FALSE}\} and Block l_f unerreichbar then CFGWorkList := CFGWorkList \cup \{l_f\}
```

$\mathtt{jump}\ l$

if Block l unerreichbar then CFGWorkList := CFGWorkList $\cup \{l\}$

Sparse Conditional Constant Propagation 4 Ausbreitung



A Koch

while ((CFGWorkList \cup SSAWorkList) $\neq \emptyset$) while (CFGWorkList $\neq \emptyset$) nimm einen Block b aus CFGWorkList markiere b als erreichbar // benutze Rechenregeln evaluiere Ø-Funktionen in b, parallel evaluiere Operationen in b, in Programmreihenfolge while (SSAWorkList $\neq \emptyset$) nimm eine Kante $s = \langle u, v \rangle$ aus SSAWorkList es sei o die Operation, die die Verwendung v enthält // benutze Rechenregeln evaluiere Operation o

Diskussion SCCP 1



- Sprungbedingungen auf ⊤ sollten nicht auftreten
 - Compiler-Fehler?
- Alle Operationen auf ⊤ initialisieren
 - Kontrollfluß läßt Werte $\neq \top$ zu
 - Unerreichbare Pfade tragen ⊤ zu optimistischen Phi-Funktionen bei
- Hier Vorschlag: Erst CFG-Kanten, dann SSA-Kanten
 - Könnte aber in beliebiger Reihenfolge geschehen
 - CFG-Kanten zuerst kann aber etwas schneller sein

Diskussion SCCP 2



- Auch hier: Null-Elemente in Rechnungen berücksichtigen
 - \bullet $\top * \bot \rightarrow \top$
 - Grund: Falls $\top \to 0$, ist $0 * \bot \to 0$
 - Analog: AND, OR, etc.
- Auch variable Werte können zu Vereinfachungen führen
 - $\bot * c \rightarrow \bot$, nicht konstant
 - Kann bei z.B. c = 2 zu Vereinfachung führen (Shift)
 - Aber Nebeneffekt: Dann nicht mehr kommutativ!
- Hier nicht gezeigt: Umschreiben von Verzweigungen zu Sprüngen
 - ullet branch TRUE, L1, L2 o jump L1

Beispiel SCCP



A. Koch

$$i \leftarrow 17$$
if (i > 0) then
$$j_1 \leftarrow 10$$
else
$$j_2 \leftarrow 20$$

$$j_3 \leftarrow \emptyset(j_1, j_2)$$

$$k \leftarrow j_3 * 17$$

Quelle: Rice U, COMP 512, F2003

Beispiel SCCP

Ohne Berücksichtigung von Kontrollfluss (SSCP)



A. Koch

17
$$i \leftarrow 17$$

if (i > 0) then
10 $j_1 \leftarrow 10$
else
20 $j_2 \leftarrow 20$
 \perp $j_3 \leftarrow \emptyset(j_1, j_2)$
 \perp $k \leftarrow j_3 * 17$

All paths execute

Quelle: Rice U, COMP 512, F2003

Beispiel SCCP

Mit Berücksichtigung von Kontrollfluss (SCCP)



17
$$\mathbf{i} \leftarrow 17$$

 $\mathbf{if} \ (\mathbf{i} > 0) \ \mathbf{then}$
10 $\mathbf{j}_1 \leftarrow 10$
 \mathbf{else}
TOP $\mathbf{j}_2 \leftarrow 20$
10 $\mathbf{j}_3 \leftarrow \varnothing(\mathbf{j}_1, \mathbf{j}_2)$
170 $\mathbf{k} \leftarrow \mathbf{j}_3 * 17$

With SCC marking blocks

Effekt kann durch DEAD nicht erreicht werden

- DEAD kann nicht i > 0 evaluieren
- Damit ist $j_2 \leftarrow 20$ eine nützliche Anweisung
- ⇒Kombination von Optimierungen kann sinnvoll sein

Literatur zu SSCP und SCCP



Grundlagen, Ausdehnung auf Inter-Prozedur-Bereich

M.N. Wegman & F.K. Zadeck

Constant propagation with conditional branches

ACM TOPLAS, 13(2), April 1991, Seiten 181...210

Vertiefung, andere Notation

C. Click & K. D. Cooper Combining Analyses, Combining Optimizations ACM TOPLAS, 17(2), März 1995, Seiten 181...196

Beide Papers auf OC Web-Seite.



A. Koch

Optimierungsermöglichende Transformationen

Optimierungsermöglichende Transformationen

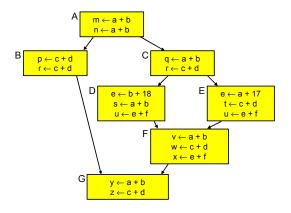


- Führen selbst noch keine Optimierung aus
- Können Code sogar größer/komplizierter machen
- Bieten dann aber mehr Angriffspunkte für andere Optimierungen

Vervielfältigen von Blöcken 1

Cloning - Vorher

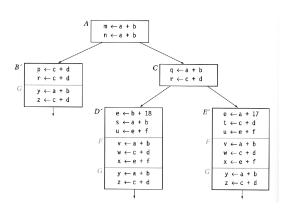




Vervielfältigen von Blöcken 2

Cloning - Nachher





A. Koch

Quelle: C&T, Fig 8.11, p. 426

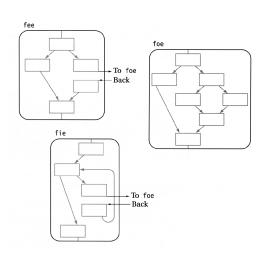
Vervielfältigen von Blöcken 3 Diskussion



- Eliminieren von Merge-Points
- ...durch Kopieren und Zusammenfügen von Blöcken
- Vorteile
 - Längere Blöcke, mehr Kontext für lokale Verfahren
 - Beseitigen von Verzweigungen
 - Mehr Ansatzpunkte für Optimierungen
- Nachteile
 - Mehr Code, potentiell mehr I\$-Misses

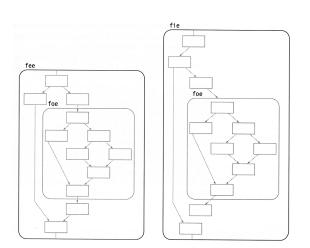
Inlining von Unterprogrammen 1





Inlining von Unterprogrammen 2





Inlining von Unterprogrammen 3 Diskussion



A. Koch

Vorteile

- Code des Unterprogrammes nun im Kontext des Aufrufers → Mehr Ansatzpunkte für Optimierung
- Aufrufsequenz (Parameterübergabe, Stack Frame, Sprung, etc.) entfällt

Nachteile

 Mehr Code, potentiell mehr I\$-Misses und h\u00f6here Registernachfrage

Abrollen von Schleifen 1



A. Koch

Vorher

do i = 1 to n by 1

$$a(i) = a(i) + b(i)$$

end

Nachher Annahme: *n* bekannt

```
do i = 1 to 100 by 4

a(i) = a(i) + b(i)

a(i+1) = a(i+1) + b(i+1)

a(i+2) = a(i+2) + b(i+2)

a(i+3) = a(i+3) + b(i+3)

end
```

Quelle: C&T, Fig. 10.12, p. 519

Abrollen von Schleifen 2 Loop Unrolling



Nachher Annahme: *n* unbekannt

```
i = 1
do while (i+3 < n)
  a(i) = a(i) + b(i)
   a(i+1) = a(i+1) + b(i+1)
  a(i+2) = a(i+2) + b(i+2)
  a(i+3) = a(i+3) + b(i+3)
  i = i + 4
   end
do while (i \leq n)
  a(i) = a(i) + b(i)
  i = i + 1
  end
```

Nachher Annahme: *n* unbekannt

```
i = 1
if (mod(n,2) > 0) then
   a(i) = a(i) + b(i)
   i = i + 1
if (mod(n,4) > 1) then
   a(i) = a(i) + b(i)
   a(i+1) = a(i+1) + b(i+1)
   i = i + 2
do j = i to n by 4
   a(j) = a(j) + b(j)
   a(j+1) = a(j+1) + b(j+1)
   a(j+2) = a(j+2) + b(j+2)
   a(j+3) = a(j+3) + b(j+3)
   end
```

Abrollen von Schleifen 3

Diskussion



- Vorteile
 - Reduzierte Zahl ausgeführter Anweisungen
 - Erhöht Anzahl von Anweisungen im Schleifenrumpf
 - Mehr Möglichkeiten, unabhängige Anweisungen parallel auszuführen
 - Mehr Anweisungen, um Branch Delay Slots zu füllen
 - Mehr aufeinanderfolgende Speicherzugriffe zusammen in Schleife
 - Potential f
 ür Vektorisierung (SIMD-Ausf
 ührung)
- Nachteile
 - Mehr Code, potentiell mehr I\$-Misses

Ausklammern von schleifeninvarianten Verzweigungen Loop Unswitching



A. Koch

```
\begin{array}{c} \text{if } (x > y) \text{ then} \\ \text{do } i = 1 \text{ to } n \\ \text{if } (x > y) \\ \text{then } a(i) = b(i) * x \\ \text{else } a(i) = b(i) * y \end{array}
\begin{array}{c} \text{else} \\ \text{do } i = 1 \text{ to } n \\ \text{a(i)} = b(i) * x \\ \text{do } i = 1 \text{ to } n \\ \text{a(i)} = b(i) * y \end{array}
\text{Original Loop} \qquad \text{Unswitched Version}
```

Weniger Kontrollfluss innerhalb der Schleife

- Weniger ausgeführte Instruktionen
 - Insbesondere potentiell langsame Verzweigungen
- Mehr einfacher zu optimierender "straight-line-code"

Quelle: C&T, Fig 10.13, p. 521



A. Koch

Übergreifende Diskussion

Optimierung auf kleineren Code



Code Hoisting Berechnet VERYBUSY-Ausdrücke einmal

Verlangsamt Programm nicht

Sinking Verschiebt wiederkehrende Anweisungsfolgen im CFG nach vorne

- Code wird nur einmal erzeugt,
- ... aber von mehreren Ästen benutzt

Cross Jumping Prüft Anweisungen vor Sprung an ein Label

Identische Folgen werden hinter Label geschoben

Procedure Abstraction Klammere wiederkehrende Anweisungsfolgen in neue Prozedur aus

- Falls ausgeklammerter Code größer als Aufrufsequenz
- ...Platz gespart
- Verlangsamt Programmausführung

Vermeiden von Page-Faults und I\$-Misses



Procedure Placement Häufig aufgerufene Prozeduren in der Nähe des Aufrufers plazieren

• Idealerweise gleicher Speicherseite

Block Placement Häufig genommene Verzweigungen als Fall-Through realisieren

- Vermeidet langsamen Sprung
- Nutzt I\$-Prefetching besser aus
- Beispiel f
 ür Profile-basierte Optimierung

Fluff Removal Bewege selten benutzten Code an den Rand des Programmes

 Steigert die I\$-Cache Effizienz (gecachte Anweisungen werden i.d.R. benutzt)

Auswahl einer Optimierungsreihenfolge

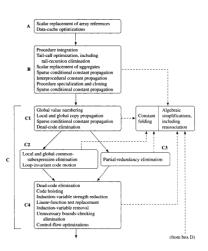


Schwieriges Problem!

- Alternative Ansätze
 - GCSE oder LCM oder PRE?
- Interaktionen zwischen Optimierungen
 - Verstärkend
 - Constant Propagation / LCM / PRE verbessern Operator Strength Reduction
 - Verschlechternd
 - Redundanzeliminierung verlängert Lebenszeiten
 - ...damit Registervergabe schwieriger
 - Überlappend
 - Constant Folding in Wertnumerierung
 - SCCP

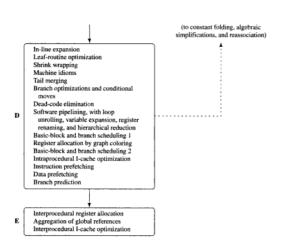
Vorschlag einer Optimierungsreihenfolge 1





Vorschlag einer Optimierungsreihenfolge 2







A. Koch

Zusammenfassung

Zusammenfassung



- Erster Einblick in skalare Optimierung
- Modifikation des CFG
- Neue und alte Konzepte
 - Dominanz, Postdominanz, Dominanzgrenzen
- Dead Code Elimination: DEAD
- Bereinigen des CFG: CLEAN
- Spezialisierung: SSCP, SCCP
- Ermöglichende Transformationen
- Übergreifende Diskussion